
Podstawy OpenMP

1. Napisać program wyznaczający przybliżenie liczby π . W tym celu należy wykonać równość:

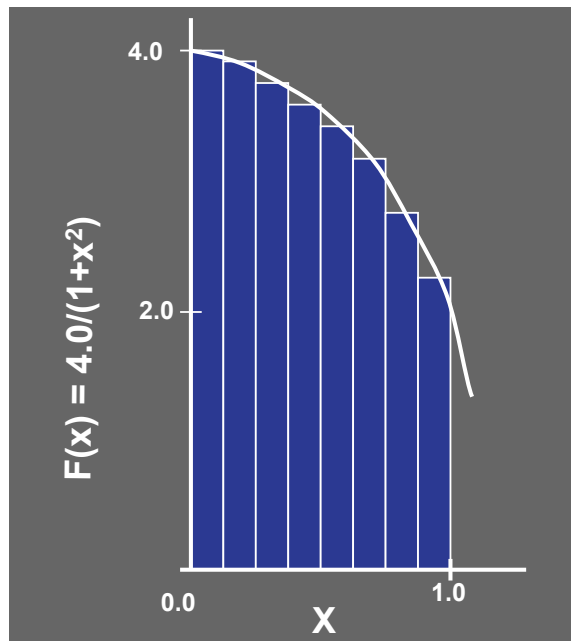
$$\int_0^1 \frac{4.0}{(1+x^2)} dx = \pi$$

Całka w powyższej formule może zostać przybliżona za pomocą sumy prostokątów:

$$\sum_{i=1}^N F(x_i) \Delta x \approx \pi$$

gdzie każdy prostokąt ma szerokość Δx oraz wysokość $F(x_i)$, x_i to wartość na środku i -tego przedziału. Przykładowo, dla $N = 100$ mamy:

- $\Delta x = 0.01$
- $x_1 = (1 - 0.5)\Delta x$, $x_2 = (2 - 0.5)\Delta x$, \dots , $x_{100} = (100 - 0.5)\Delta x$
- $F(x_1) = \frac{4.0}{(1+0.005^2)}$



Rysunek 7.1: Rys. do zadania 1.

Funkcję obliczającą przybliżenie π należy zrównoleglić za pomocą OpenMP. Sprawdzić czas działania programu w zależności od przyjętej liczby kroków (od 10^2 , aż do 10^8).

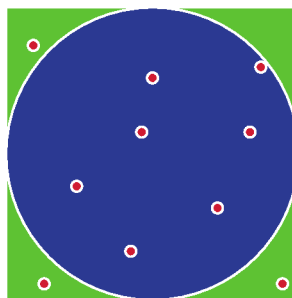
2. Napisać program wyznaczający liczby pierwsze metodą prostego poszukiwania dzielników liczby i zrównoleglić go za pomocą OpenMP.
3. Napisać program wyznaczający liczby pierwsze metodą sita Erastotenesa i zrównoleglić go za pomocą OpenMP. Zoptymalizować program pod względem lepszego wykorzystania pamięci podręcznej.
4. Zrównoleglić algorytm mnożenia macierzy A i B w wersji „oczywistej” oraz wersji z transpozycją macierzy B, tak by zapewnić większą lokalność odwołań.
5. Przybliżenie liczby π można otrzymać za pomocą algorytmu losowego typu Monte Carlo. Załóżmy, że w kwadrat o boku dł. 2 wpisano koło o promieniu $r = 1$. Algorytm polega na sukcesywnym losowaniu punktów należących do kwadratu. Prawdopodobieństwo, że wylosowany punkt należy do koła jest równe stosunkowi pola koła do pola kwadratu, czyli:

$$P = \frac{r^2\pi}{4r^2} = \frac{\pi}{4}$$

Dzieląc liczbę wylosowanych punktów znajdujących się wewnątrz koła przez liczbę wszystkich wylosowanych punktów otrzymujemy oszacowanie wartości P , na podstawie której można wyznaczyć przybliżenie liczby π . Napisz program równoległy generujący przybliżenie liczby π wg opisanej metody.

6. Zaimplementuj program symulujący *Grę w życie* Johna Conwaya. Program powinien umożliwić wygenerowanie stanu gry po wykonaniu zadanej liczby iteracji, zaczynając od zadanego stanu początkowego. Reguły gry są następujące:
 - gra odbywa się na prostokątnej planszy podzielonej na komórki, z których każda jest „żywa” albo „martwa”;
 - każda komórka ma dokładnie 8 sąsiadów;
 - na podstawie bieżącego stanu gry generowany jest kolejny zgodnie z regułami:
 - martwa komórka, która ma dokładnie 3 żywych sąsiadów, staje się żywa (rodzi się);
 - żywa komórka z 2 albo 3 żywymi sąsiadami pozostaje nadal żywa; przy innej liczbie sąsiadów umiera (z „samotności” albo „zatłoczenia”).

Na potrzeby symulacji należy założyć, że plansza jest skończona i przechowywana w tablicy p o wymiarach $n \times n$, przy czym komórki brzegowe sąsiadują z komórkami z przeciwległego brzegu, tak aby każda z nich miała 8 sąsiadów. Przykładowo, komórka $p[i][0]$ sąsiaduje z komórką $p[i][n - 1]$, a komórka $p[0][i]$ z komórką $p[n - 1][i]$.

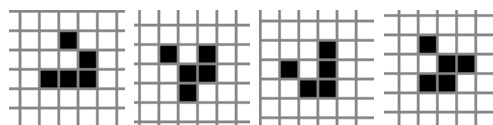


N= 10	pi = 2.8
N=100	pi = 3.16
N= 1000	pi = 3.148

Rysunek 7.2: Rys. do zadania 4.

Na potrzeby testowania poprawności działania programu można wykorzystać wzorzec „glider”, którego kolejne stany przedstawia Rys. 7.3. Jest to wzorzec, który jest „wiecznie żywy”, a więc jeżeli znajduje się na planszy startowej, to wystarczy sprawdzić, czy przetrwa np. 1000 iteracji.

Należy porównać czasy działania programu w wersji sekwencyjnej i równoległej dla różnych wielkości plansz.



Rysunek 7.3: Stany fragmentu planszy zawierającego wzorzec „glider” w kolejnych iteracjach.